

УДК 629.7.01

## СТАТИСТИЧЕСКИЙ СИНТЕЗ ПРОГНОЗА ХАРАКТЕРИСТИК СЛОЖНОЙ ТЕХНИЧЕСКОЙ СИСТЕМЫ ВРЕМЕННЫМИ РЯДАМИ

Н.А. СЕВЕРЦЕВ, В.М. БАЛЫК, Е.В. БАЛЫК

Рассматривается проблема построения среднесрочного прогноза на уровне восстановления тренда в среднем. Приводится метод восстановления тренда в полиномиальной форме, коэффициенты которого определяются через обратные функции, которые аппроксимируются тригонометрическими полиномами. Приводятся условия описания процесса построения тренда.

**Ключевые слова:** прогноз, тренд, статистический синтез, обратные функции, тригонометрические полиномы, временной ряд.

При формировании проекта сложной технической системы (СТС) одна из задач прогноза состоит в прогнозировании оптимальных параметров, что дает возможность установить оптимальные параметры СТС к сроку реализации проекта. Такое прогнозирование осуществляется экстраполяцией параметров системы на основе обработки статистических данных по прототипам. Так, например, на основе статистической информации формируются зависимости, отражающие изменение параметров объекта [1], например, массы ЛА -  $m_0$  от времени и технических характеристик. Например, это может быть зависимость вида

$$m_0 = A \cdot T^{v_1} m_{\text{пн}}^{v_2} V^{v_3} L^{v_4} \prod_{i=5}^k \Pi_i^{v_i}, \quad (1)$$

где  $A$  и  $v_i$  - статистические коэффициенты,  $T$  - время прогноза,  $m_{\text{пн}}$ ,  $L$ , и  $V$  - масса полезной нагрузки, максимальная дальность и скорость полета,  $\Pi_i$ ,  $i = \overline{1, k}$  - другие технические параметры.

Такая модель прогнозирования весьма проста, но точность прогнозирования здесь неудовлетворительная.

Многочисленные приложения показывают [1,2], что для задач среднесрочного прогнозирования вполне достаточно выявить тренд процесса, для чего удобно воспользоваться временными рядами.

Известно [2], что временной ряд состоит из аддитивных систематических составляющих и случайного остатка. Систематические составляющие, как правило, включают регулярный тренд и циклические компоненты. Остаток обычно считают случайной ошибкой или шумом. Тренд представляет собой линейную или нелинейную функцию времени. Но использование даже этой модели сталкивается с известными трудностями, связанными с отсутствием общего способа определения тренда во временных рядах.

Ниже приводится метод формирования тренда временного ряда, основанный на представлении коэффициентов полинома тренда в виде обратных функций от статистического критерия.

Рассматривается статистическая выборка вида (Таблица 1):

$T$	$t$	$y^T$	$T$	$t$	$y^T$
$T_0$	$0$	$(y^T)_0$	$T_{-3}$	$3$	$(y^T)_{-3}$
$T_{-1}$	$1$	$(y^T)_{-1}$	....	....	....
$T_{-2}$	$2$	$(y^T)_{-2}$	$T_{-N}$	$N$	$(y^T)_{-N}$

Таблица 1.

[Введите текст]

*Н.А. Северцев, В.М. Балык, Е.В. Балык*

Здесь  $T_0$  - отсчет времени на настоящий момент,  $T_{-1}$  - момент времени на один такт назад,  $T_{-2}$  - момент времени на два такта назад и т. д. По данной выборке можно восстановить связь между состоянием системы в данный момент времени  $T_0$  и состоянием системы в моменты времени  $T_{-1}, T_{-2}, T_{-3}, \dots, T_{-N}$ , т.е. строится полином вида:

$$y = C_0 y_0 + C_1 y_{-1} + C_2 y_{-2} + \dots + C_N y_{-N}.$$

Далее по итерационной схеме прогнозируется состояние системы на будущие моменты времени. Например, это может быть система вида:

$$\begin{aligned} T_0 &= \alpha_1 T_{-1} + \beta_1 T_{-2} + \gamma_1 T_{-3}, \\ T_{+1} &= \alpha_2 T_0 + \beta_2 T_{-1} + \gamma_2 T_{-2}, \\ T_{+2} &= \alpha_3 T_{+1} + \beta_3 T_{-1} + \gamma_3 T_{-2}, \\ T_{+3} &= \alpha_4 T_{+2} + \beta_4 T_0 + \gamma_4 T_{-2}. \end{aligned}$$

Записанная здесь структура означает, что выбор линейных параметров по принятому статистическому критерию приводит к существенным коэффициентам только при  $T_{-1}, T_0, T_{+1}, T_{+2}, T_{-2}, T_{-3}, T_{-3}, T_{-4}, T_{-6}$ , а остальные коэффициенты оказались малозначимыми.

Низкочастотную составляющую (тренд в среднем) случайного процесса аналитически можно описать с помощью полинома:

$$T^n(t) = a_n t^n - a_{n-1} t^{n-1} + a_1 t + a_0, \quad (2)$$

где  $T^n$  - полином  $n$ -ой степени в функции времени  $a_0, a_1, \dots, a_n$  - коэффициенты полинома.

Случайный нестационарный процесс  $y(t)$  представляет собой суперпозицию значений данных  $X(t)$  исследуемого случайного процесса и низкочастотной составляющей этого случайного процесса на каждый момент времени, т.е.

$$y^M(t) = x(t) + T^n(n). \quad (3)$$

Критерий оптимальности прогноза принимается в виде критерия регулярности

$$\Delta^2(B) = \frac{\sum_{i=1}^{N_B} [y^M(t)_i - y^T(t)_i]^2}{\sum_{i=1}^{N_B} [y^T(t)_i]^2}.$$

Здесь  $N_B$  - объем проверочной части статистической выборки из Таблицы 1,  $y^M(t)$  - модельное значение прогнозируемой характеристики  $y^T(t)$  - табличное значение прогнозируемой характеристики из Таблицы 1.

Представим коэффициенты полинома из (2) в виде обратных функций, аппроксимируемых тригонометрическими полиномами:

$$\begin{aligned} a_1 &= \frac{a_0^{(1)}}{2} + \sum_{i=1}^{m_1} [a_i^{(1)} \cos(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(1)}) + b_i^{(1)} \sin(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(1)})], \\ a_2 &= \frac{a_0^{(2)}}{2} + \sum_{i=1}^{m_2} [a_i^{(2)} \cos(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(2)}) + b_i^{(2)} \sin(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(2)})], \\ &\dots \\ a_n &= \frac{a_0^{(n)}}{2} + \sum_{i=1}^{m_n} [a_i^{(n)} \cos(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(n)}) + b_i^{(n)} \sin(\Delta^2(B) \cdot \omega_i^{(n)})]. \end{aligned}$$

Определим рекордное значение критерия регулярности в виде

$$J_{\text{пред}} = \min\{\Delta^2(B)_1, \Delta^2(B)_2, \dots, \Delta^2(B)_N\},$$

и определим невязку в виде

$$f[x] = \|\Delta^2(a_1, a_2, \dots, a_N) - J_{\text{пред}}\|. \quad (4)$$

Величину  $F(\Delta^2(a_1, a_2, \dots, a_N), J_{\text{пред}}) = \inf \Delta^2(B)$  называют мерой несовместности уравнения

$$\Delta^2(a_1, a_2, \dots, a_N) = J_{\text{пред}}^{(1)}. \quad (5)$$

Если нижняя грань уравнения (4) не достигается, то это означает, что решения уравнения (5) не существует, т.е. мера несовместности  $\delta^{(1)}$

$$\delta^{(1)} = \inf_{\{a_i^{(1)}, b_i^{(1)}, \omega_i^{(1)}\}} \Delta^2(a_1, a_2, \dots, a_N) > \varepsilon.$$

Если мера несовместности  $\delta^{(1)} < \varepsilon$  то смещение критерия  $\Delta^2(B)$  осуществляется по правилу:

$$J_{\text{пред}} = J_{\text{пред}} - \Delta, \quad \Delta = \frac{J_{\text{пред}}^{(1)}}{k}, \quad (6)$$

и оно продолжается, пока  $\delta^{(1)}$  не станет больше  $\varepsilon$ . В этом случае критерий  $J$  смещается в противоположном направлении по правилу:

$$J_{\text{пред}} = J_{\text{пред}} + \Delta, \quad \Delta = \frac{J_{\text{пред}}^{(1)}}{k}.$$

Номер итерации при этом увеличивается на единицу, т.е.  $k = 2$ , а предыдущее значение  $J_{\text{пред}}$  принимается за левую границу отрезка поиска в критериальном пространстве.

На  $(k + 1)$  итерации, если  $\delta^{(k)} < \varepsilon$  то поисковые шаги строятся по правилу:

$$J_{\text{пред}}^{(k+1)} = J_{\text{пред}}^{(k)} - \Delta, \quad \Delta = \frac{J_{\text{пред}}^{(1)}}{k},$$

если  $\delta^{(k)} > \varepsilon$  то поисковые шаги строятся по правилу:  $J_{\text{пред}}^{(k+1)} = J_{\text{пред}}^{(k)} + \Delta, \quad \Delta = \frac{J_{\text{пред}}^{(1)}}{k}.$

Изменение номера итерации  $k$  происходит при переходе с  $\delta^{(k)} < \varepsilon$  на  $\delta^{(k)} > \varepsilon$  или при переходе с  $\delta^{(k)} > \varepsilon$  на  $\delta^{(k)} < \varepsilon$ . Итерационный процесс прекращается, если

$$\left| J_{\text{пред}}^{(k)} - J_{\text{пред}}^{(k-1)} \right| \leq \varepsilon.$$

Последнее условие означает, что процесс восстановления тренда оканчивается по достижении критерием регулярности глобального минимума.

### Литература

1. Системный аудит использования национальных ресурсов и управление по результатам. Вып.2. Методы и модели информационно-аналитического обеспечения/Под ред. А.А. Пискунова, Ростов-на-Дону: ЮРИФКА, 2007.

2. Бокс Дж., Дженкинс Ч. Анализ временных рядов прогноза и управления Ч.1. М.: Мир, 1997.

### STATISTICAL SYNTHESIS OF FORECAST CHARACTERISTICS OF COMPLEX TECHNICAL SYSTEM BY TIME SERIES

N.A. Severcev, V.M. Balick, E.V. Balick

The article analyses the problem of building a medium-term forecast of the recovery trend in the average. We present a method of recovery trend in the form of a polynomial whose coefficients are determined by the inverse functions which are approximated by trigonometric polynomials. Also there are the conditions describing the process of constructing trend in this article.

**Key words:** forecast, trend, statistical synthesis, inverse functions, trigonometric polynomials, time series.

### REFERENCES

1. Sistemnyj audit ispol'zovaniya nacional'nyh resursov i upravlenie po rezul'tatam. Vyp.2. Metody i modeli informacionno-analiticheskogo obespecheniya/Pod red. A.A. Piskunova, Rostov-na-Donu: YURIFKA, 2007.

2. Boks Dzh., Dzenkins CH. Analiz vremennyh ryadov prognoza i upravleniya CH.1. M.: Mir, 1997.

### Сведения об авторах.

**Северцев Николай Алексеевич**, 1931 г.р., д.т.н., окончил Высшее военно-морское инженерное училище им. Ф.Э.Дзержинского (1954), профессор по специальности «Применение вычислительной техники, математического моделирования и математических методов в научных исследованиях», заслуженный деятель науки и техники РФ, вице-адмирал-инженер. Список научных трудов составляет более 300 наименований. Создал научную школу «Фундаментальные проблемы безопасности. Надежность и эффективность сложных динамических систем». Руководитель отдела ВЦ РАН.

**Балык Владимир Митрофанович**, 1945 г.р., окончил МАИ (1969), д.т.н., профессор Московского авиационного института. Список научных трудов составляет более 190 наименований.

**Балык Елена Владимировна**, окончила МАТИ (2009), аспирантка МАИ.